

# WIRELESS

## SONAR SENSOR

XF-06手机版探鱼器

智能声纳探测

智

能

產

品



釣

魚

神

器



## 1. 产品介绍：

非常感谢您选择我公司生产的无线手机版探鱼器！该产品主要是为钓鱼爱好者开发设计的。此产品应用的区域广泛，例如：水库，江河，湖泊，海洋等水域。我们对产品提供完善的保修和维护（人为损坏除外）。具体的保修条款请参考保修单说明。为了让您更熟悉和最大限度的使用该产品，在您使用此产品前，请仔细阅读我们的产品使用手册。在您使用过程中，遇到任何疑问，可以阅读使用手册，参考一下手册里的说明。如果还是解决不了疑问，可以和我们的专业人员联系帮忙解决！

一套手机版探鱼器产品包含以下部分：

- 1、声纳传感器
- 2、产品说明书
- 3、USB-DC 充电线

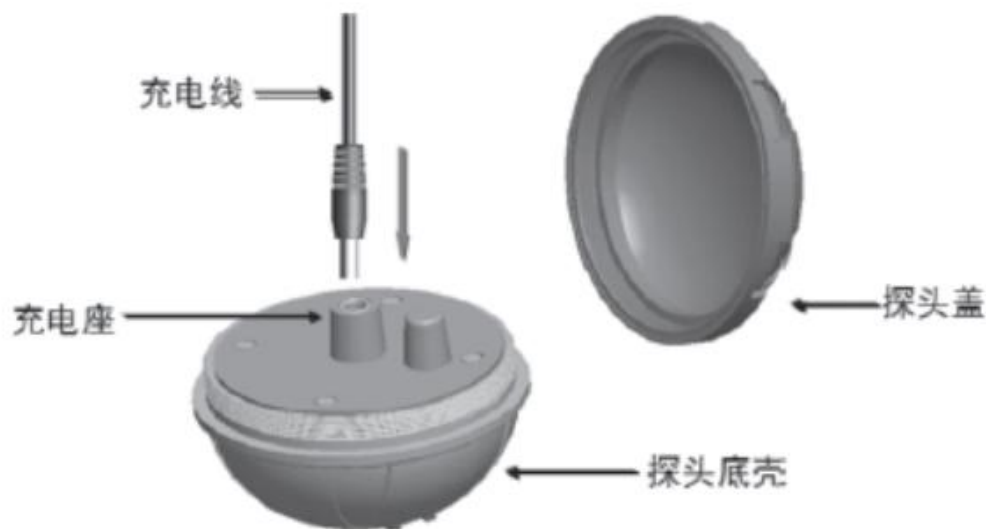
## **2. 注意事项：**

该产品的拆卸和维护都必须需要有专门的技术人员进行操作。如果产品有以下任何一种情况，将不在保修单保修范围：

- 1、自己对产品进行拆卸，其它人为的损坏；
- 2、未成年的小孩使用传感器；

## **3 . 充电步骤如下：**

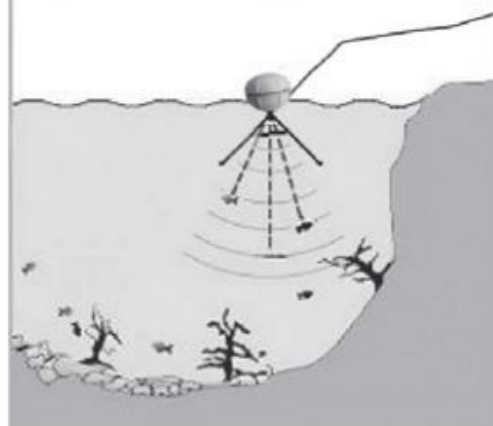
- 1、把传感器的上盖打开；
- 2、注意充电线的方向，请按照里面的标识进行连接。
- 3、充电时，充电指示灯（红色）会闪；电池充满时，指示灯一直亮。
- 4、把上盖推拧回去，直到完全密合。



## 声纳传感器使用介绍：

探测深度 (米)		探测范围(直径) (米)
0		0
5		10
10		20
15		30
20		40
25		50
30		60
35		70
40		80

将传感器系在鱼竿的末端后投入水中，然后用一个比较平稳的速度拖动传感器。水底的情况你就可以完全了解到。



**方法一：**连接鱼线抛杆使用；将传感器，浮标及鱼饵一起系在钓鱼杆的末端投入水中。当传感器入水后就会利用水的导电性，把传感器的开关打开，你就可以开始钓鱼了。该产品运用声纳技术，传感器将超声波射入水中，传感器的中央处理器会对收集到的信号进行过滤，分析。然后把分析的结果通过编译后显示到手机显示屏上。最新的数据在显示屏的最右边，消失在最左边。显示屏中间显示的是水底构造。水的深度，温度，鱼标志都会显示在显示屏上。

**方法二：**配套遥控船使用，将无线传感器送到钓点。

#### **4. 传感器使用注意事项：**

1. 当传感器工作的时候，不要用手去触摸传感器底部。

否则，产品的测试结果会出现错误。甚至会损害到里面的元器件。如果你想把工作中的传感器从水中拿出，你可以抓住传感器外壳的末端将其取出。

2. 我们的产品正常情况是可以长久使用的，但是，在水里由于波浪的起伏，可能冲击传感器，使其撞到暗礁及其它物体，造成传感器的损坏。

3. 由于超声波本身的物理特性，当水深低于 0.8 米 (2.5FT) 时，我们建议不使用该产品。

4. 此产品不适宜在密闭的环境中使用，如水桶，鱼缸等容器。

## **5. 应用模式：**

### **1. 传感器实时扫描模式**

探鱼器可以对通过地点的水底情况进行实时扫描。将

传感器投入到水中，缓慢的拖着传感器在水面上移动，您将可以从显示屏上看到精确的水底信息（包括水底构造，深度，鱼的位置等）。

## **2. 传感器定点扫描模式**

将传感器投入水中，然后让其固定的浮在水面上。它将会对监控范围的水底进行扫描。水底信息将会自动的在显示屏上显示出来。一旦有鱼进入监控区域，显示屏上将会出现鱼标志。

## **6 . 有关传感器介绍：**

**6.1 传感器包括两部分：一部分是声纳部分，另一部分是无线电部分。声纳部分将采集到的信号通过无线电部分编译后发射到你的手机上。**

## 1. 电源供给部分：

传感器部分的电源供给是一颗聚合物可充电电池。当电池用完后，您可以自己充电，充电方法，可以参照前面示意图说明。

## 2. 电子开关

传感器底部有两个触点端子，这两个端子就是传感器的开关。当传感器投入水中后，端子就会利用水的导电性将电源导通。当传感器不用时您应当把它放在一个干燥且又绝缘的地方。如果您将传感器放在潮湿或者导电的地方，传感器会自动导通工作。电池将会很快耗尽，并可能出现其它问题。传感器用完后，把水擦干净，晾干。

### **6.2 电子开关工作原理：**

传感器电子开关的工作原理是利用了水的导电性。工作过程如下：

1. 当传感器投入水中，一旦两颗五金端子接触到水面，



传感器开关打开，开始工作。

2. 当传感器从水中取出，您将传感器上的水擦干，电子开关还会持续工作 2 分钟，2 分钟后传感器停止工作。

### **6.3 传感器的维护和存放：**

1. 当您用完后，不要把传感器放在潮湿的地方。如果放在潮湿的地方会导致很多不良的后果发生（电池很快耗尽，功能丧失等）。另外，不要将传感器放在金属板上。

2. 您应该将传感器放在一个干燥且绝缘的地方。

3. 存放前，把水擦干。

### **7. 产品使用前的准备工作：**

1. 下载连接 APP 软件，将 APP “探鱼器” 文档下载到你的手机（安卓版），然后点击安装。安装后手机上有一个“探鱼器” APP 图标。

2. 安装完之后，在手机“设置”里面将蓝牙打开，然

后再点击“探鱼器”APP，随后进入探鱼器主界面。

3. 将传感器放入水中，水开关会自动打开传感器。然后点击设置，跳出设置界面，然后再点击设备，配对好后，探鱼器就开始工作了（白色指示灯开始闪烁）。

4. 第一次使用时，要进行配对，有以下两种方式：

**方法一：**



1. 点开设置



2. 将蓝牙打开



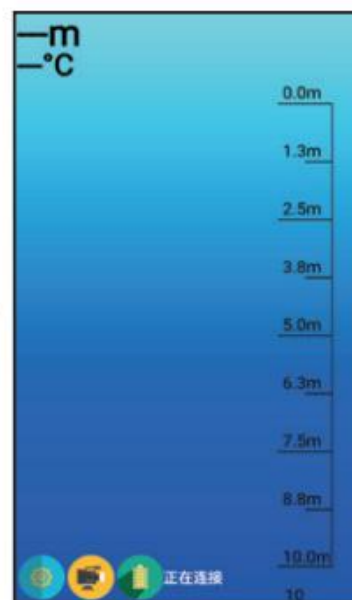
3. 搜索设备并配对



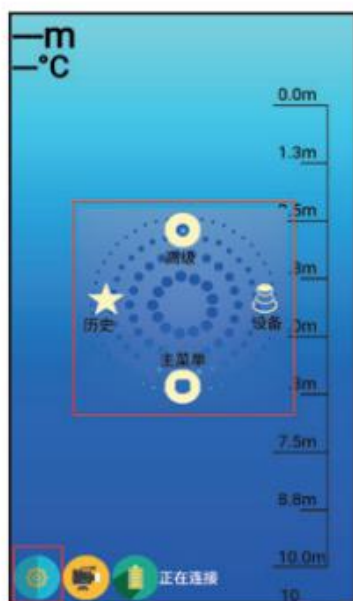
4. 配对成功



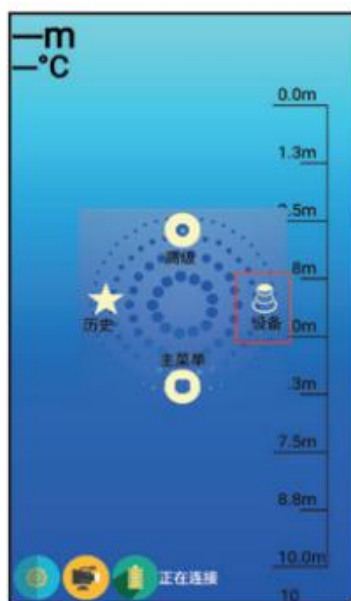
5. 点击 APP



6. 进入主界面



7. 点击设置

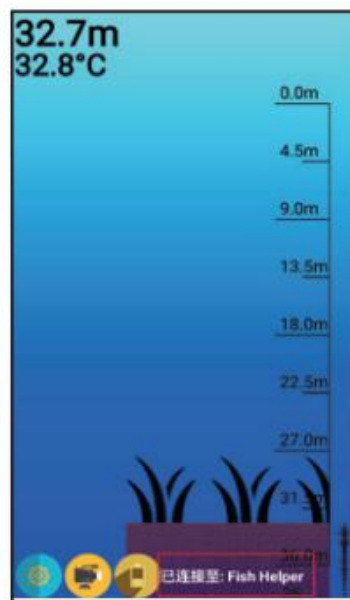


8. 设置框中点击设备



9. 点击已配对的设备

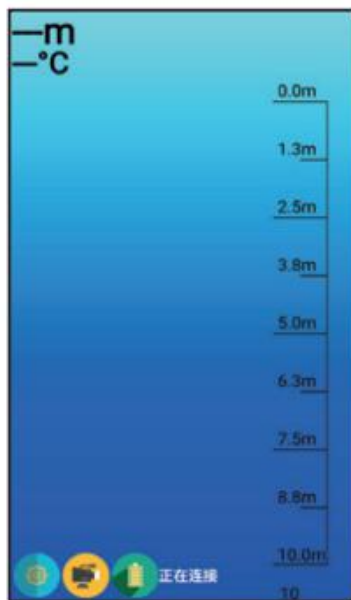
10. 回到主界面，显示已连接至设备



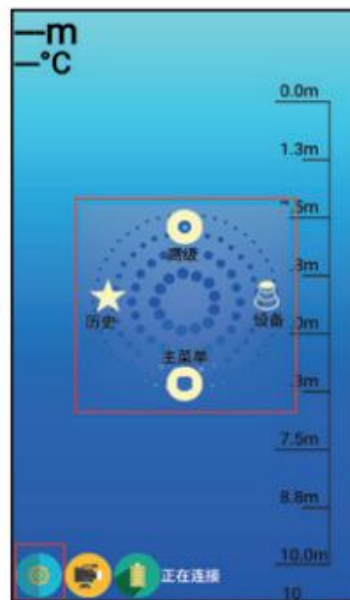
方法二：



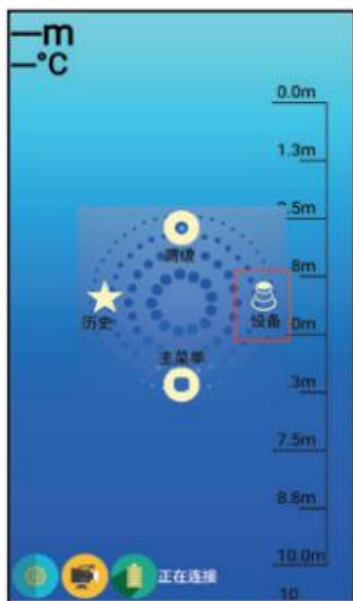
1. 点击 APP



2. 进入主界面



3. 点击设置



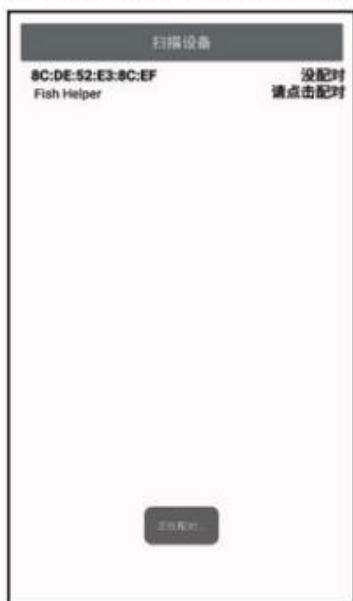
4. 设置框中点击设备



5. 点击扫描设备



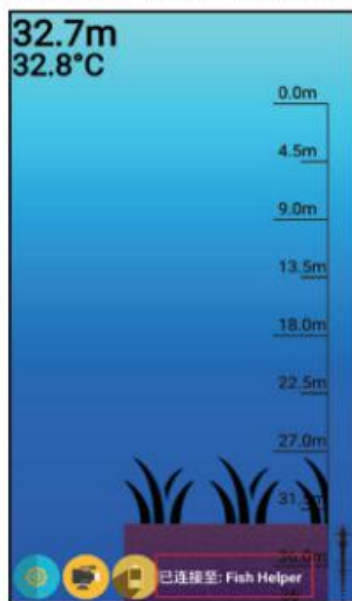
6. 点击扫描到的设备



7. 等待设备配对



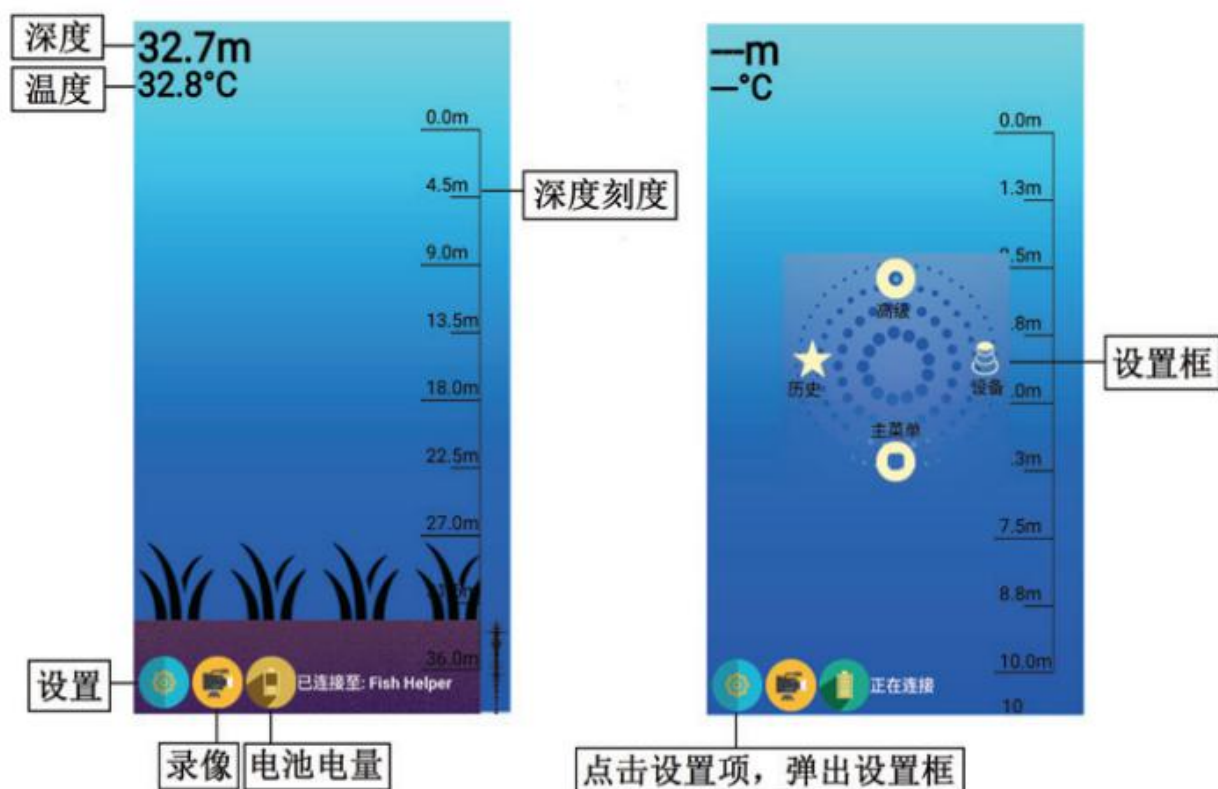
8. 显示“已配对”后点击



9 回到主界面

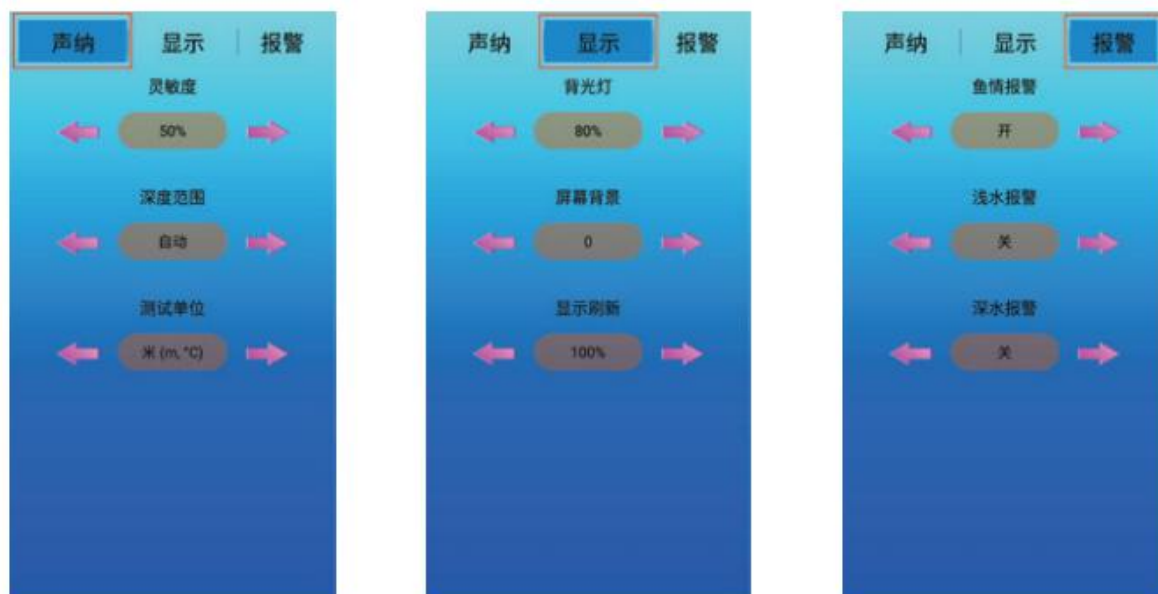
5. 当手机和传感器连接后，将自动进入上次的探测模式。  
如果你需要探测，请确认是否是工作模式。否则，设备  
将无法正常工作。

## 8. 显示界面介绍如下：



## 9. 主菜单介绍：

点击主菜单后，产品进入参数设置状态。本产品主菜单的参数分为声纳，显示，报警三类，如下图所示：



### 9.1 声纳

声纳分灵敏度，深度范围，测试单位三个菜单。

**9.1.1 灵敏度**是用来指示超声波信号的敏感程度。该产品有10级（10~100%）灵敏度供用户选择。一般情况下，

灵敏度越高，探测能力越强，探到鱼的机率越高。您可以根据自己的需要和实际情况来选择自己需要的灵敏度强度。当遇到水不够深，就应该降低灵敏度。如果灵敏度高，有可能出现误判断，降低灵敏度反而可以提高测量的准确性。

**9.1.2 深度范围**设置是用来设置水底的显示宽度。例如，当前的水深是 10 米，而深度范围 20 米，底部的显示宽度将是屏幕的 50%。换句话说，就是底部构造曲线在屏幕上的显示宽度。该产品有六个深度范围 (3M/10FT, 6M/20FT, 9M/30FT, 18M/60FT, 36M/120FT, AUTO) 供用户选择。用户可以根据自己实际所使用的水域深度来进行选择。建议将深度范围设置为大于并最接近实际的水深值，以便获得最好的探测效果。

**9.1.3 测试单位**是指设置产品测试数据的单位。分为米制和英制两种。



## 9.2 显示

显示分背光灯，屏幕背景，显示刷新三个菜单。

**9.2.1 背光灯**是指手机显示屏的亮度（10~100%）。您可以在晚上和光线很暗时把背光灯的级别调高一些。如果背光灯级别越高，耗电量就会越大。

**9.2.2 屏幕背景**是指更换显示屏的背景色彩，用户可以根据自己的喜好，选择你喜欢的屏幕背景。

**9.2.3 显示刷新**是指用来调节显示屏信息更新速度的设置。用户可以根据自己的需要来选择刷新速度。该产品有10级（10~100%）显示刷新供用户选择。

## 9.3 报警

报警分为鱼情报警，浅水报警，深水报警三个菜单。

**9.3.1 鱼情报警**是指用来打开和关闭鱼情报警声的设置。当鱼情报警显示为开，传感器探测到鱼时，主机就会发出“嘀嘀”的报警声；当鱼情报警显示为关，传感器探测

到鱼时，主机就不会发出“滴滴”的报警声。

**9.3.2 浅水报警** 是用户设定一个深度，当测试的深度等于或者小于所设定的深度，蜂鸣器就会发出“滴滴”的报警声，提醒用户注意！如果您不需要此功能，请将此参数调为“关”取消浅水报警。

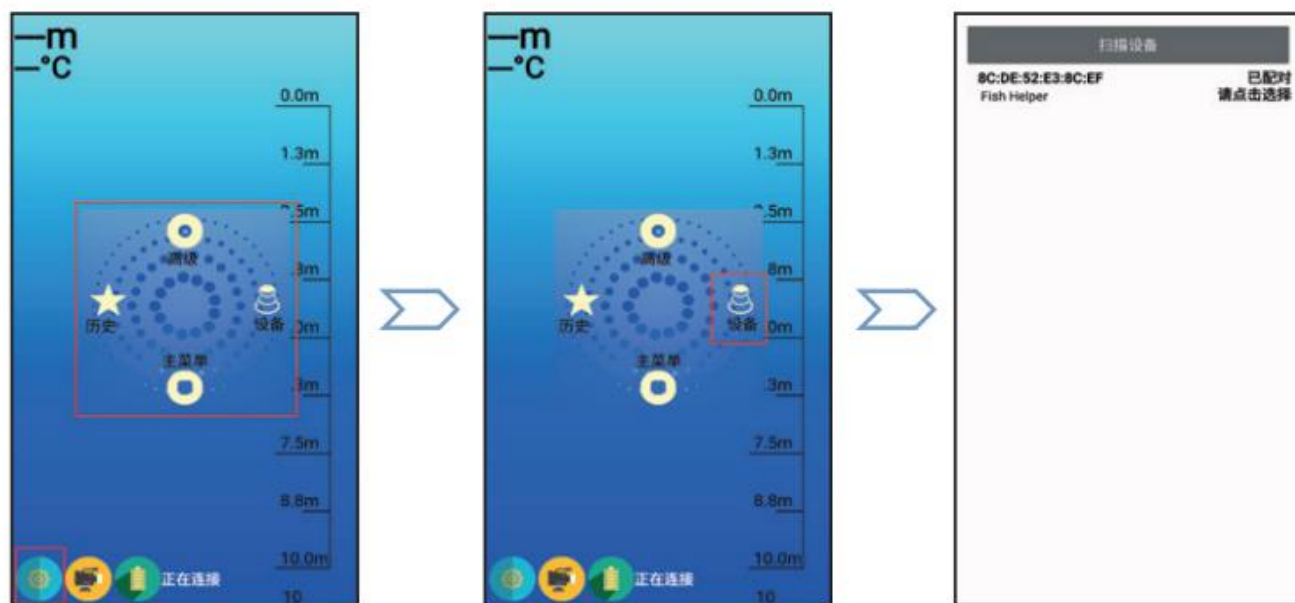
**9.3.3 深水报警**是用户设定一个深度，当测试的深度等于或者大于所设定的深度，蜂鸣器就会发出“滴滴”的报警声，提醒用户注意！如果您不需要此功能，请将此参数调为“关”取消深水报警。

## 10 设备

设备是指跟本手机连接过的声纳传感器，如果你不删除，将会一直保持。方便你下次使用时，直接点击连接就行。

**备注：**当传感器离开水面时，还能工作 2 分钟，是为了防止使用过程中蓝牙因为断电而断开。这样用户换不同

的地方探测时 2 分钟内就不用再做蓝牙连接了。



## 11. 高级设置

本产品的高级设置中包含了杂讯过滤，模式选择，数字模式，设备来源四个部分。

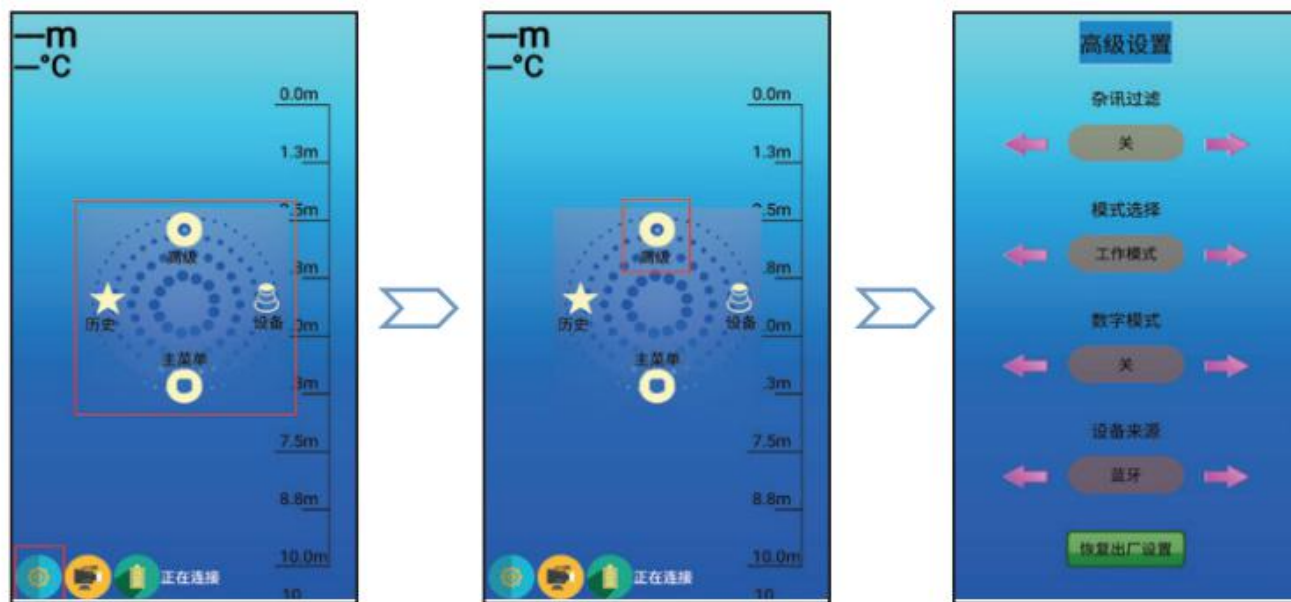
**11.1 杂讯过滤**是针对比较混浊的水域或是水中有较多的悬浮物会导致一些杂信使声纳可能误判为鱼时，可以打开此功能将杂信滤掉。分为“低、中、高、关”四种方式。默认方式为“关”。注意打开此功能会降低探测鱼的灵

敏度。

**11.2 模式选择**分为工作模式，演示模式；其中演示模式是供用户学习使用，没有实际的探测功能。

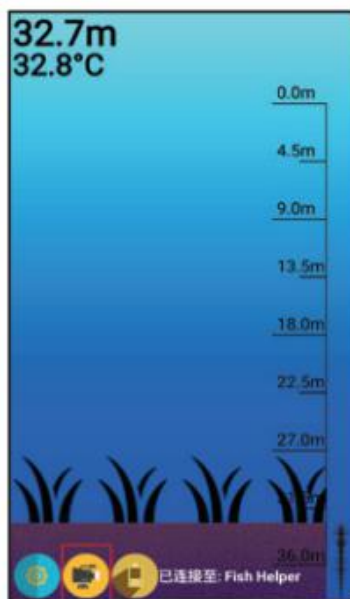
**11.3 数字模式**是指将探测到的深度和温度数据大字体在屏幕中央的方式显示，当你只需要了解水深和温度时，打开此功能，将能让你看得更加清晰。

**11.4 设备来源**:此功能目前默认为蓝牙，用户不需要设置。

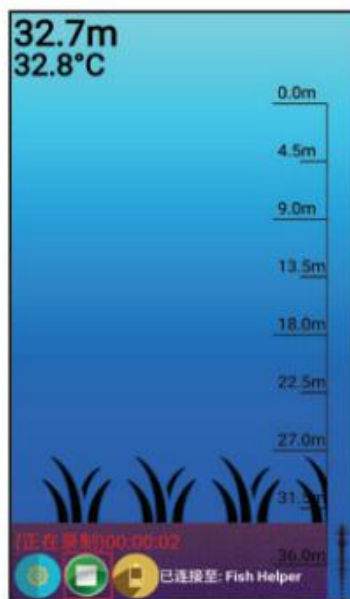


## 12. 历史

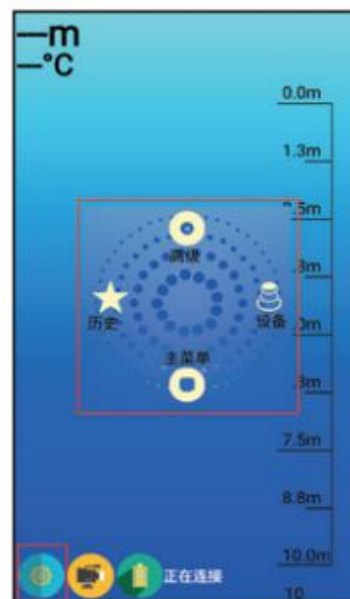
历史是指对你所探测到的信息进行保存的文件存放地址。当你想浏览之前的信息，可以直接点击历史。



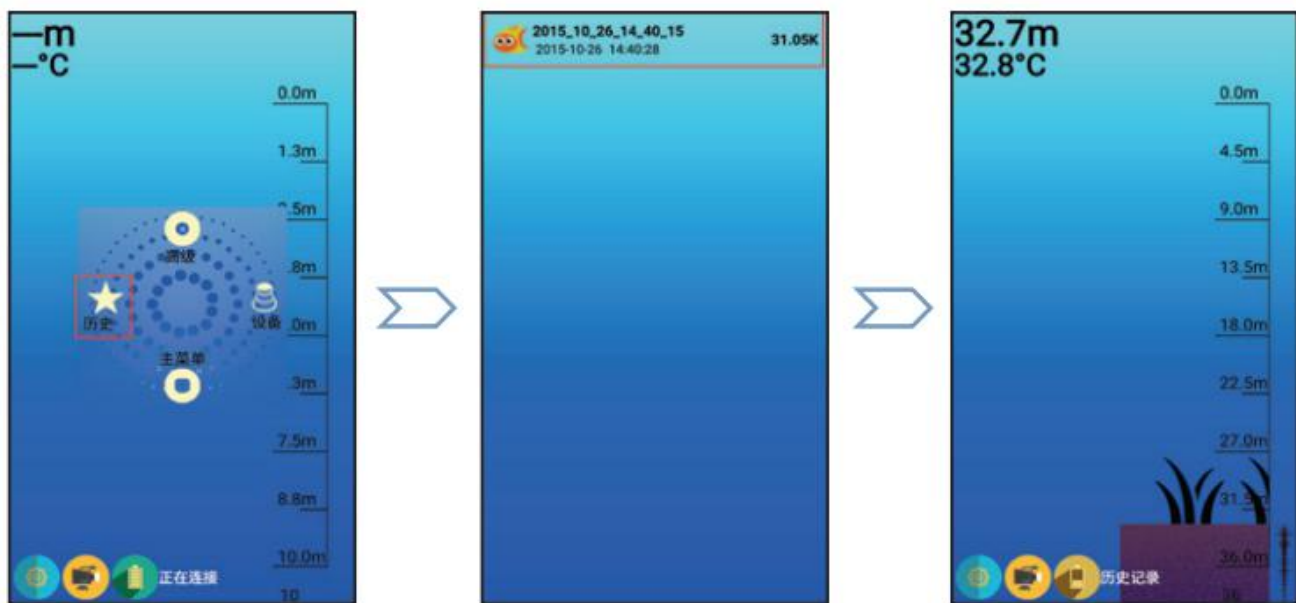
1. 点击录像按钮  
开始录像



2. 点击停止，录像  
自动保存



3. 点击设置



4. 点击菜单框中的历史

5. 点击已保存的录像

6. 播放已保存的记录

## 13、常见问题解答：

### 13.1、手机无法和传感器通讯

13.1.1 请确认传感器电池是否有电，并且手机的蓝牙设置打开。

13.1.2 请确认环境温度在  $-10^{\circ}\text{C}$  (华氏 14 度) 以上。在寒冷环境中使用本产品，务必保证传感器的工作温度适当。

13.1.3 请确认高级设置中的设备来源是否为“蓝牙”。

## **13.2、深度读数“0.0”或“—”**

13.2.1 蓝牙是否和显示设备连接成功。

13.2.2 请确认水体深度在 0.8~36 米 ( 2.5~120FT) 范围之间，该深度是指传感器到水底的距离。

13.2.3 请确认水面波浪不大，传感器浮于水面，状态平衡。

13.2.4 利用声纳的“穿透”功能进行冰钓和船钓时。深度示数不稳定或者显示为“—”请确认冰面，船体与水面无气泡，隐藏的气泡会导致探鱼器无法正常工作，无法正确获取水深数据。同样由于合成船体和污浊的冰面都夹杂有很微小的气泡，声纳无法穿透合成材料的船体或污浊的冰面。

13.2.5 在进行冰钓时，深度示数显示“—”周边环境温度低于 -10°C ( 华氏 14 度 ) 时，传感器内部装置将停止声纳脉冲的发射。

### **13.3、回波信号断续，深度显示不稳定，无法显示鱼群**

13.3.1 确定传感器垂直向下。

13.3.2 水底植被系统过于繁杂，导致深度读数紊乱。如果确定属于这种原因，建议停止在该区域使用探鱼器。

13.3.3 油污，泥垢等会在传感器表面形成一层薄膜，降低传感器工作效率。此时请清洁传感器表面的污渍。

13.3.4 船舶发动机的电气噪音干扰声纳的工作，遇到这种情况，请重新旋转传感器，使传感器远离船体本身的线缆。

13.3.5 请检查电池电压。电池电压降低会削弱传感器的发射功率，影响探测能力。

13.3.6 检查灵敏度设置，尝试将灵敏度设置为高。

13.3.7 传感器安装位置可能刚好处于船舶航行带来的激



流处，此时请改变传感器安装位置，避开航行造成的激流。

13.3.8 船速超过 8 公里 / 小时会导致这种情况的出现。

此时请降低船速。

## **14、产品维护：**

为了让用户更好的利用我们的产品，我们建议您可以参考我们提供的方法进行维护。

### **14.1. 产品外壳**

当您使用完后，用一块布蘸点中性洗涤剂清洗干净产品的外壳，然后晾干。

### **14.2. 产品存放**

产品擦干净，晾干后应该存放好。不要将产品存放在潮湿的地方（原因前面已经叙述过）；也不能将产品存放在特别高温和低温的地方；以及金属板上。应该将产品放在绝缘，干燥的地方。

## **15. 产品规格介绍：**

深度范围：0.8~36 米 ( 2.5~120FT)

发射距离：30 米 ( 100FT ) 以内 ( 无障碍环境 )

声纳频率：125KHZ

声纳辐射角度：90 度

无线频率：2.4GHZ

深度报警：用户可以自行设置

工作温度：-10~60 摄氏度 ( 14~140 华氏度 )

单位：英制 / 米制可以切换

产品尺寸：68\*68\*50 毫米

### **电源供给**

传感器：聚合物电池 3.7V

续航时间：10H